

异方差性: 误差方差不是常数会怎样?

黄光辉

hgh@cqu.edu.cn

- 本章的目标
- 异方差的性质
- 异方差对OLS估计的影响
- 广义最小二乘法
- OLS和GLS的区别
- 异方差的侦查方法
- 有异方差时的补救措施

内容线索

- 本章的目标
- 异方差的性质
- 异方差对OLS估计的影响
- 广义最小二乘法
- OLS和GLS的区别
- 异方差的侦查方法
- 有异方差时的补救措施

本章的目标

我们寻求下述问题的解答:

- ① 异方差的特征是什么?

本章的目标

我们寻求下述问题的解答:

- ① 异方差的特征是什么?
- ② 异方差对回归分析有什么后果?

本章的目标

我们寻求下述问题的解答:

- ① 异方差的特征是什么?
- ② 异方差对回归分析有什么后果?
- ③ 怎样去侦查异方差的存在性?

本章的目标

我们寻求下述问题的解答:

- ① 异方差的特征是什么?
- ② 异方差对回归分析有什么后果?
- ③ 怎样去侦查异方差的存在性?
- ④ 如果有异方差,怎样去补救?

内容线索

- 本章的目标
- **异方差的性质**
- 异方差对OLS估计的影响
- 广义最小二乘法
- OLS和GLS的区别
- 异方差的侦查方法
- 有异方差时的补救措施

可能出现异方差的情形

经典OLS假定：扰动项具有相同方差,称为**同方差假定**。

反之，若扰动项方差不相同,则称为**方差异性**，也即异方差。

可能出现异方差的情形

经典OLS假定：扰动项具有相同方差,称为**同方差假定**。

反之,若扰动项方差不相同,则称为**方差异性**,也即异方差。

可能出现方差异性的情形有:

可能出现异方差的情形

经典OLS假定：扰动项具有相同方差,称为**同方差假定**。

反之，若扰动项方差不相同,则称为**方差异性**，也即异方差。

可能出现方差异性的情形有：

- ① 考虑家庭支出和收入的关系。

可能出现异方差的情形

经典OLS假定：扰动项具有相同方差,称为**同方差假定**。

反之,若扰动项方差不相同,则称为**方差异性**,也即异方差。

可能出现方差异性的情形有:

- ① 考虑家庭支出和收入的关系。收入越高,支出的变动越大。

可能出现异方差的情形

经典OLS假定：扰动项具有相同方差,称为**同方差假定**。

反之,若扰动项方差不相同,则称为**方差异性**,也即异方差。

可能出现方差异性的情形有:

- ① 考虑家庭支出和收入的关系。收入越高,支出的变动越大。
- ② 考虑边错边改的学习模型,例如打字练习中出错的个数。

可能出现异方差的情形

经典OLS假定：扰动项具有相同方差,称为**同方差假定**。

反之,若扰动项方差不相同,则称为**方差异性**,也即异方差。

可能出现方差异性的情形有:

- ① 考虑家庭支出和收入的关系。收入越高,支出的变动越大。
- ② 考虑边错边改的学习模型,例如打字练习中出错的个数。练习时间越长,出错个数越少。

可能出现异方差的情形

经典OLS假定：扰动项具有相同方差,称为**同方差假定**。

反之,若扰动项方差不相同,则称为**方差异性**,也即异方差。

可能出现方差异性的情形有:

- ① 考虑家庭支出和收入的关系。收入越高,支出的变动越大。
- ② 考虑边错边改的学习模型,例如打字练习中出错的个数。练习时间越长,出错个数越少。
- ③ 考虑公司红利支付政策。

可能出现异方差的情形

经典OLS假定：扰动项具有相同方差,称为**同方差假定**。

反之，若扰动项方差不相同,则称为**方差异性**，也即异方差。

可能出现方差异性的情形有：

- ① 考虑家庭支出和收入的关系。收入越高,支出的变动越大。
- ② 考虑边错边改的学习模型，例如打字练习中出错的个数。练习时间越长，出错个数越少。
- ③ 考虑公司红利支付政策。公司盈利越多，可支付的红利越多。

可能出现异方差的情形

经典OLS假定：扰动项具有相同方差,称为**同方差假定**。

反之,若扰动项方差不相同,则称为**方差异性**,也即异方差。

可能出现方差异性的情形有:

- ① 考虑家庭支出和收入的关系。收入越高,支出的变动越大。
- ② 考虑边错边改的学习模型,例如打字练习中出错的个数。练习时间越长,出错个数越少。
- ③ 考虑公司红利支付政策。公司盈利越多,可支付的红利越多。
- ④ 包含异常值的观测数据。

可能出现异方差的情形

经典OLS假定：扰动项具有相同方差,称为**同方差假定**。

反之,若扰动项方差不相同,则称为**方差异异性**,也即异方差。

可能出现方差异异性的情形有:

- ① 考虑家庭支出和收入的关系。收入越高,支出的变动越大。
- ② 考虑边错边改的学习模型,例如打字练习中出错的个数。练习时间越长,出错个数越少。
- ③ 考虑公司红利支付政策。公司盈利越多,可支付的红利越多。
- ④ 包含异常值的观测数据。
- ⑤ 模型设定错误。例如商品需求研究中,没有考虑其他替代商品和互补商品价格变化。

可能出现异方差的情形

经典OLS假定：扰动项具有相同方差,称为**同方差假定**。

反之,若扰动项方差不相同,则称为**方差异性**,也即异方差。

可能出现方差异性的情形有:

- ① 考虑家庭支出和收入的关系。收入越高,支出的变动越大。
- ② 考虑边错边改的学习模型,例如打字练习中出错的个数。练习时间越长,出错个数越少。
- ③ 考虑公司红利支付政策。公司盈利越多,可支付的红利越多。
- ④ 包含异常值的观测数据。
- ⑤ 模型设定错误。例如商品需求研究中,没有考虑其他替代商品和互补商品价格变化。
- ⑥ 模型中有一个或多个回归元取自分布不对称的总体。例如财富分配的分布,90%和10%的关系。

可能出现异方差的情形

经典OLS假定：扰动项具有相同方差,称为**同方差假定**。

反之,若扰动项方差不相同,则称为**方差异性**,也即异方差。

可能出现方差异性的情形有:

- ① 考虑家庭支出和收入的关系。收入越高,支出的变动越大。
- ② 考虑边错边改的学习模型,例如打字练习中出错的个数。练习时间越长,出错个数越少。
- ③ 考虑公司红利支付政策。公司盈利越多,可支付的红利越多。
- ④ 包含异常值的观测数据。
- ⑤ 模型设定错误。例如商品需求研究中,没有考虑其他替代商品和互补商品价格变化。
- ⑥ 模型中有一个或多个回归元取自分布不对称的总体。例如财富分配的分布,90%和10%的关系。
- ⑦ 数据处理方法带来的情况。例如变形方法(一阶差分),或函数变换(取对数)。

可能出现异方差的情形

经典OLS假定：扰动项具有相同方差,称为**同方差假定**。

反之,若扰动项方差不相同,则称为**方差异性**,也即异方差。

可能出现方差异性的情形有:

- ① 考虑家庭支出和收入的关系。收入越高,支出的变动越大。
- ② 考虑边错边改的学习模型,例如打字练习中出错的个数。练习时间越长,出错个数越少。
- ③ 考虑公司红利支付政策。公司盈利越多,可支付的红利越多。
- ④ 包含异常值的观测数据。
- ⑤ 模型设定错误。例如商品需求研究中,没有考虑其他替代商品和互补商品价格变化。
- ⑥ 模型中有一个或多个回归元取自分布不对称的总体。例如财富分配的分布,90%和10%的关系。
- ⑦ 数据处理方法带来的情况。例如变形方法(一阶差分),或函数变换(取对数)。
- ⑧ 异方差的**重灾区**:横截面数据,忽略了成员规模差别。大型工厂和小型工厂,工人收入不同。

内容线索

- 本章的目标
- 异方差的性质
- 异方差对OLS估计的影响
- 广义最小二乘法
- OLS和GLS的区别
- 异方差的侦查方法
- 有异方差时的补救措施

异方差破坏了OLS估计的有效性

考虑回归模型:

$$Y = \beta_1 + \beta_2 X + U$$

参数 $\hat{\beta}_2$ 的方差:

满足同方差假定: 不满足同方差假定:

$$\text{Var}(\hat{\beta}_2) = \frac{\sigma^2}{\sum x_i^2}, \quad \text{Var}(\hat{\beta}_2) = \frac{\sum x_i^2 \sigma_i^2}{(\sum x_i^2)^2}$$

异方差破坏了OLS估计的有效性

考虑回归模型:

$$Y = \beta_1 + \beta_2 X + U$$

参数 $\hat{\beta}_2$ 的方差:

满足同方差假定: 不满足同方差假定:

$$\text{Var}(\hat{\beta}_2) = \frac{\sigma^2}{\sum x_i^2}, \quad \text{Var}(\hat{\beta}_2) = \frac{\sum x_i^2 \sigma_i^2}{(\sum x_i^2)^2}$$

- 由于方差异性的存在,OLS估计不再是方差最小的线性估计.但是它依然是无偏估计和渐近估计.

异方差破坏了OLS估计的有效性

考虑回归模型:

$$Y = \beta_1 + \beta_2 X + U$$

参数 $\hat{\beta}_2$ 的方差:

满足同方差假定: 不满足同方差假定:

$$\text{Var}(\hat{\beta}_2) = \frac{\sigma^2}{\sum x_i^2}, \quad \text{Var}(\hat{\beta}_2) = \frac{\sum x_i^2 \sigma_i^2}{(\sum x_i^2)^2}$$

- 由于方差异性的存在,OLS估计不再是方差最小的线性估计.但是它依然是无偏估计和渐近估计.
- 如果异方差数据不进行数据转化,直接采用OLS得出的统计推断,例如 t 检验和 F 检验的结果带有误导.

异方差破坏了OLS估计的有效性

考虑回归模型:

$$Y = \beta_1 + \beta_2 X + U$$

参数 $\hat{\beta}_2$ 的方差:

$$\text{满足同方差假定:} \quad \text{不满足同方差假定:}$$
$$\text{Var}(\hat{\beta}_2) = \frac{\sigma^2}{\sum x_i^2}, \quad \text{Var}(\hat{\beta}_2) = \frac{\sum x_i^2 \sigma_i^2}{(\sum x_i^2)^2}$$

- 由于方差异性的存在,OLS估计不再是方差最小的线性估计.但是它依然是无偏估计和渐近估计.
- 如果异方差数据不进行数据转化,直接采用OLS得出的统计推断,例如 t 检验和 F 检验的结果带有误导.
- 转化数据常用广义最小二乘法.

内容线索

- 本章的目标
- 异方差的性质
- 异方差对OLS估计的影响
- **广义最小二乘法**
- OLS和GLS的区别
- 异方差的侦查方法
- 有异方差时的补救措施

广义最小二乘法的思路

- 考虑线性模型:

$$Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_{2i} + \beta_3 X_{3i} + U_i$$

广义最小二乘法的思路

- 考虑线性模型:

$$Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_{2i} + \beta_3 X_{3i} + U_i$$

- 每次观测时, U_i 的方差设为 σ_i^2 .

广义最小二乘法的思路

- 考虑线性模型:

$$Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_{2i} + \beta_3 X_{3i} + U_i$$

- 每次观测时, U_i 的方差设为 σ_i^2 .

- 数据变形: $\frac{Y_i}{\sigma_i} = \beta_1 \frac{X_{0i}}{\sigma_i} + \beta_2 \frac{X_{2i}}{\sigma_i} + \beta_3 \frac{X_{3i}}{\sigma_i} + \frac{U_i}{\sigma_i}$

广义最小二乘法的思路

- 考虑线性模型:

$$Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_{2i} + \beta_3 X_{3i} + U_i$$

- 每次观测时, U_i 的方差设为 σ_i^2 .

- 数据变形: $\frac{Y_i}{\sigma_i} = \beta_1 \frac{X_{0i}}{\sigma_i} + \beta_2 \frac{X_{2i}}{\sigma_i} + \beta_3 \frac{X_{3i}}{\sigma_i} + \frac{U_i}{\sigma_i}$

- 新的回归记做: $Y_i^* = \beta_1 X_{0i}^* + \beta_2 X_{2i}^* + \beta_3 X_{3i}^* + U_i^*$

广义最小二乘法的思路

- 考虑线性模型:

$$Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_{2i} + \beta_3 X_{3i} + U_i$$

- 每次观测时, U_i 的方差设为 σ_i^2 .
- 数据变形: $\frac{Y_i}{\sigma_i} = \beta_1 \frac{X_{0i}}{\sigma_i} + \beta_2 \frac{X_{2i}}{\sigma_i} + \beta_3 \frac{X_{3i}}{\sigma_i} + \frac{U_i}{\sigma_i}$
- 新的回归记做: $Y_i^* = \beta_1 X_{0i}^* + \beta_2 X_{2i}^* + \beta_3 X_{3i}^* + U_i^*$
- 新模型满足同方差假定.

广义最小二乘法的思路

- 考虑线性模型:

$$Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_{2i} + \beta_3 X_{3i} + U_i$$

- 每次观测时, U_i 的方差设为 σ_i^2 .
- 数据变形: $\frac{Y_i}{\sigma_i} = \beta_1 \frac{X_{0i}}{\sigma_i} + \beta_2 \frac{X_{2i}}{\sigma_i} + \beta_3 \frac{X_{3i}}{\sigma_i} + \frac{U_i}{\sigma_i}$
- 新的回归记做: $Y_i^* = \beta_1 X_{0i}^* + \beta_2 X_{2i}^* + \beta_3 X_{3i}^* + U_i^*$
- 新模型满足同方差假定.
- 每次观测所除的方差记为: $\omega_i = \frac{1}{\sigma_i}$, 称为广义最小二乘法的权重.

广义最小二乘法的思路

- 考虑线性模型:

$$Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_{2i} + \beta_3 X_{3i} + U_i$$

- 每次观测时, U_i 的方差设为 σ_i^2 .
- 数据变形: $\frac{Y_i}{\sigma_i} = \beta_1 \frac{X_{0i}}{\sigma_i} + \beta_2 \frac{X_{2i}}{\sigma_i} + \beta_3 \frac{X_{3i}}{\sigma_i} + \frac{U_i}{\sigma_i}$
- 新的回归记做: $Y_i^* = \beta_1 X_{0i}^* + \beta_2 X_{2i}^* + \beta_3 X_{3i}^* + U_i^*$
- 新模型满足同方差假定.
- 每次观测所除的方差记为: $\omega_i = \frac{1}{\sigma_i}$, 称为广义最小二乘法的权重.
- 对新模型进行OLS即可.

内容线索

- 本章的目标
- 异方差的性质
- 异方差对OLS估计的影响
- 广义最小二乘法
- **OLS和GLS的区别**
- 异方差的侦查方法
- 有异方差时的补救措施

两个最小二乘的目标函数

考虑线性模型： $Y = \beta_1 + \beta_2 X + U$,

两个最小二乘的目标函数

考虑线性模型： $Y = \beta_1 + \beta_2 X + U$,

OLS的目标函数:

$$\sum \hat{u}_i^2 = \sum \left(Y_i - \hat{\beta}_1 - \hat{\beta}_2 X_i \right)^2$$

两个最小二乘的目标函数

考虑线性模型： $Y = \beta_1 + \beta_2 X + U$,

OLS的目标函数:

$$\sum \hat{u}_i^2 = \sum (Y_i - \hat{\beta}_1 - \hat{\beta}_2 X_i)^2$$

GLS的目标函数:

$$\sum \omega_i \hat{u}_i^2 = \sum \omega_i (Y_i - \hat{\beta}_1^* - \hat{\beta}_2^* X_i)^2$$
$$\omega_i = \frac{1}{\sigma_i^2}$$

两个最小二乘的目标函数

考虑线性模型： $Y = \beta_1 + \beta_2 X + U$,

OLS的目标函数:

$$\sum \hat{u}_i^2 = \sum (Y_i - \hat{\beta}_1 - \hat{\beta}_2 X_i)^2$$

GLS的目标函数:

$$\sum \omega_i \hat{u}_i^2 = \sum \omega_i (Y_i - \hat{\beta}_1^* - \hat{\beta}_2^* X_i)^2$$
$$\omega_i = \frac{1}{\sigma_i^2}$$

OLS 和GLS 的区别:

- ① OLS 是最小化残差平方和,而GLS是最小化加权的残差平方和.

两个最小二乘的目标函数

考虑线性模型： $Y = \beta_1 + \beta_2 X + U$,

OLS的目标函数:

$$\sum \hat{u}_i^2 = \sum (Y_i - \hat{\beta}_1 - \hat{\beta}_2 X_i)^2$$

GLS的目标函数:

$$\sum \omega_i \hat{u}_i^2 = \sum \omega_i (Y_i - \hat{\beta}_1^* - \hat{\beta}_2^* X_i)^2$$
$$\omega_i = \frac{1}{\sigma_i^2}$$

OLS 和GLS 的区别:

- ① OLS 是最小化残差平方和,而GLS是最小化加权的残差平方和.
- ② OLS最优化时,每个扰动的权重是一样的; GLS最优化时,方差大的样本权重较小; 方差小的样本权重较大.

内容线索

- 本章的目标
- 异方差的性质
- 异方差对OLS估计的影响
- 广义最小二乘法
- OLS和GLS的区别
- 异方差的侦查方法
- 有异方差时的补救措施

异方差非正式的判别方法

可以从问题的性质和利用图形来判断是否存在异方差性.

- ① 家庭预算研究中,残差方差随收入的增加而增加.

异方差非正式的判别方法

可以从问题的性质和利用图形来判断是否存在异方差性.

- ① 家庭预算研究中,残差方差随收入的增加而增加.
- ② 不均匀单元的横截面数据,例如投资与销售量的关系中,样本含有大,中,小型厂家.

异方差非正式的判别方法

可以从问题的性质和利用图形来判断是否存在异方差性.

- ① 家庭预算研究中,残差方差随收入的增加而增加.
- ② 不均匀单元的横截面数据,例如投资与销售量的关系中,样本含有大,中,小型厂家.
- ③ 从OLS残差 \hat{u}_i^2 和 \hat{Y}_i 的关系图,
 \hat{u}_i^2 和 X_i 的关系图,
可定性判断是否存在异方差.
多元回归多用后一种,一元回归多用前一种.

① 帕克检验:

正式的统计检验方法

① 帕克检验:

$$\log \hat{u}_i^2 = \alpha + \beta \log X_i + v_i$$

\hat{u}_i 来自 OLS. 两阶段线性回归, 检验 β 的显著性.

正式的统计检验方法

① 帕克检验:

$$\log \hat{u}_i^2 = \alpha + \beta \log X_i + v_i$$

\hat{u}_i 来自 OLS. 两阶段线性回归, 检验 β 的显著性.

② 葛莱泽检验:

$$|\hat{u}_i| = \beta_1 + \beta_2 X_i + v_i;$$

$$|\hat{u}_i| = \beta_1 + \beta_2 \sqrt{X_i} + v_i;$$

$$|\hat{u}_i| = \beta_1 + \beta_2 \frac{1}{X_i} + v_i;$$

$$|\hat{u}_i| = \beta_1 + \beta_2 \frac{1}{\sqrt{X_i}} + v_i.$$

戈德菲尔德-匡特检验

这是一个广为流传的检验方差同回归变量之一有正向关系的检验.

考虑模型: $Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_i + u_i$

戈德菲尔德-匡特检验

这是一个广为流传的检验方差同回归变量之一有正向关系的检验.

考虑模型: $Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_i + u_i$

假定 σ_i^2 的正向关系为: $\sigma_i^2 = \sigma^2 X_i^2$, 也就是 X_i 越大, σ_i^2 也越大.

戈德菲尔德-匡特检验

这是一个广为流传的检验方差同回归变量之一有正向关系的检验.

考虑模型: $Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_i + u_i$

假定 σ_i^2 的正向关系为: $\sigma_i^2 = \sigma^2 X_i^2$, 也就是 X_i 越大, σ_i^2 也越大.

戈德菲尔德-匡特检验步骤:

- 1 X 的观测值从小到大排序;

戈德菲尔德-匡特检验

这是一个广为流传的检验方差同回归变量之一有正向关系的检验.

考虑模型: $Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_i + u_i$

假定 σ_i^2 的正向关系为: $\sigma_i^2 = \sigma^2 X_i^2$, 也就是 X_i 越大, σ_i^2 也越大.

戈德菲尔德-匡特检验步骤:

- 1 X 的观测值从小到大排序;
- 2 略去中间 c 个观测,前后数据自然分成两组,每组 $(n-c)/2$;

戈德菲尔德-匡特检验

这是一个广为流传的检验方差同回归变量之一有正向关系的检验.

考虑模型: $Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_i + u_i$

假定 σ_i^2 的正向关系为: $\sigma_i^2 = \sigma^2 X_i^2$, 也就是 X_i 越大, σ_i^2 也越大.

戈德菲尔德-匡特检验步骤:

- 1 X 的观测值从小到大排序;
- 2 略去中间 c 个观测, 前后数据自然分成两组, 每组 $(n-c)/2$;
- 3 两组数据分别拟合, 得到残差平方和 RSS_1 和 RSS_2 , 自由度 $\frac{n-c}{2} - k$, k 是包括截距项在内的参数个数;

戈德菲尔德-匡特检验

这是一个广为流传的检验方差同回归变量之一有正向关系的检验。

考虑模型: $Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_i + u_i$

假定 σ_i^2 的正向关系为: $\sigma_i^2 = \sigma^2 X_i^2$, 也就是 X_i 越大, σ_i^2 也越大。

戈德菲尔德-匡特检验步骤:

- 1 X 的观测值从小到大排序;
- 2 略去中间 c 个观测, 前后数据自然分成两组, 每组 $(n-c)/2$;
- 3 两组数据分别拟合, 得到残差平方和 RSS_1 和 RSS_2 , 自由度 $\frac{n-c}{2} - k$, k 是包括截距项在内的参数个数;
- 4 计算比例 $\lambda = \frac{RSS_2/df}{RSS_1/df}$;

戈德菲尔德-匡特检验

这是一个广为流传的检验方差同回归变量之一有正向关系的检验。

考虑模型: $Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_i + u_i$

假定 σ_i^2 的正向关系为: $\sigma_i^2 = \sigma^2 X_i^2$, 也就是 X_i 越大, σ_i^2 也越大。

戈德菲尔德-匡特检验步骤:

- 1 X 的观测值从小到大排序;
- 2 略去中间 c 个观测, 前后数据自然分成两组, 每组 $(n-c)/2$;
- 3 两组数据分别拟合, 得到残差平方和 RSS_1 和 RSS_2 , 自由度 $\frac{n-c}{2} - k$, k 是包括截距项在内的参数个数;
- 4 计算比例 $\lambda = \frac{RSS_2/df}{RSS_1/df}$;
- 5 统计判断:

如果扰动项 u_i 正态, 并且同方差性为真实, 那么

$$\lambda \sim F\left(\frac{n-c}{2} - k, \frac{n-c}{2} - k\right).$$

布劳殊-培干-戈弗雷检验(BGP)

戈德菲尔德-匡特检验需要确定 c 和 X 的某个观测从小到大的顺序(X 多元时).

布劳殊-培干-戈弗雷可以避免这种局限性.

布劳殊-培干-戈弗雷检验(BGP)

戈德菲尔德-匡特检验需要确定 c 和 X 的某个观测从小到大的顺序(X 多元时)。

布劳殊-培干-戈弗雷可以避免这种局限性。

布劳殊-培干-戈弗雷检验的步骤:

- 1 $Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_{2i} + \cdots + \beta_k X_{ki} + u_i$, 用OLS估计, 得残差序列 $\{\hat{u}_i\}_{i=1}^n$.

布劳殊-培干-戈弗雷检验(BGP)

戈德菲尔德-匡特检验需要确定 c 和 X 的某个观测从小到大的顺序(X 多元时)。

布劳殊-培干-戈弗雷可以避免这种局限性。

布劳殊-培干-戈弗雷检验的步骤:

- 1 $Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_{2i} + \cdots + \beta_k X_{ki} + u_i$, 用OLS估计, 得残差序列 $\{\hat{u}_i\}_{i=1}^n$.
- 2 计算 σ^2 的最大似然估计 $\hat{\sigma}^2 = \sum \hat{u}_i^2 / (n - k)$.

布劳殊-培干-戈弗雷检验(BGP)

戈德菲尔德-匡特检验需要确定 c 和 X 的某个观测从小到大的顺序(X 多元时)。

布劳殊-培干-戈弗雷可以避免这种局限性。

布劳殊-培干-戈弗雷检验的步骤:

- 1 $Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_{2i} + \cdots + \beta_k X_{ki} + u_i$, 用OLS估计, 得残差序列 $\{\hat{u}_i\}_{i=1}^n$.
- 2 计算 σ^2 的最大似然估计 $\hat{\sigma}^2 = \sum \hat{u}_i^2 / (n - k)$.
- 3 构造序列 $p_i = \hat{u}_i^2 / \hat{\sigma}^2$.

布劳殊-培干-戈弗雷检验(BGP)

戈德菲尔德-匡特检验需要确定 c 和 X 的某个观测从小到大的顺序(X 多元时)。

布劳殊-培干-戈弗雷可以避免这种局限性。

布劳殊-培干-戈弗雷检验的步骤:

① $Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_{2i} + \cdots + \beta_k X_{ki} + u_i$, 用OLS估计, 得残差序列 $\{\hat{u}_i\}_{i=1}^n$.

② 计算 σ^2 的最大似然估计 $\hat{\sigma}^2 = \sum \hat{u}_i^2 / (n - k)$.

③ 构造序列 $p_i = \hat{u}_i^2 / \hat{\sigma}^2$.

④ OLS 回归

$$p_i = \alpha_1 + \alpha_2 Z_{2i} + \cdots + \alpha_m Z_{mi} + v_i$$

诸 Z_i 可以是全部或部分 X_i . 求得解释平方和 ESS .

布劳殊-培干-戈弗雷检验(BGP)

戈德菲尔德-匡特检验需要确定 c 和 X 的某个观测从小到大的顺序(X 多元时).

布劳殊-培干-戈弗雷可以避免这种局限性.

布劳殊-培干-戈弗雷检验的步骤:

① $Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_{2i} + \cdots + \beta_k X_{ki} + u_i$, 用OLS估计, 得残差序列 $\{\hat{u}_i\}_{i=1}^n$.

② 计算 σ^2 的最大似然估计 $\hat{\sigma}^2 = \sum \hat{u}_i^2 / (n - k)$.

③ 构造序列 $p_i = \hat{u}_i^2 / \hat{\sigma}^2$.

④ OLS 回归

$$p_i = \alpha_1 + \alpha_2 Z_{2i} + \cdots + \alpha_m Z_{mi} + v_i$$

诸 Z_i 可以是全部或部分 X_i . 求得解释平方和 ESS .

⑤ 定义 $\Theta = \frac{1}{2} ESS$.

布劳殊-培干-戈弗雷检验(BGP)

戈德菲尔德-匡特检验需要确定 c 和 X 的某个观测从小到大的顺序(X 多元时).

布劳殊-培干-戈弗雷可以避免这种局限性.

布劳殊-培干-戈弗雷检验的步骤:

① $Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_{2i} + \cdots + \beta_k X_{ki} + u_i$, 用OLS估计, 得残差序列 $\{\hat{u}_i\}_{i=1}^n$.

② 计算 σ^2 的最大似然估计 $\hat{\sigma}^2 = \sum \hat{u}_i^2 / (n - k)$.

③ 构造序列 $p_i = \hat{u}_i^2 / \hat{\sigma}^2$.

④ OLS 回归

$$p_i = \alpha_1 + \alpha_2 Z_{2i} + \cdots + \alpha_m Z_{mi} + v_i$$

诸 Z_i 可以是全部或部分 X_i . 求得解释平方和 ESS .

⑤ 定义 $\Theta = \frac{1}{2} ESS$.

⑥ u_i 为正态时, 若扰动项同方差, 样本容量足够大时有:

$$\Theta \sim \chi^2(m - 1).$$

怀特的一般异方差性检验

戈德菲尔德-匡特检验需要选择 X 中的某个观测排序,
BGP易受偏离正态性的影响.
怀特检验不要求排序,也不依赖正态性假定,而且易于实施.

怀特的一般异方差性检验

戈德菲尔德-匡特检验需要选择 X 中的某个观测排序,
BGP易受偏离正态性的影响.

怀特检验不要求排序,也不依赖正态性假定,而且易于实施.
怀特检验的思路:(以三变量回归为例)

- 1 估计 $Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_{2i} + \beta_3 X_{3i} + u_i$, 得残差 \hat{u}_i .

怀特的一般异方差性检验

戈德菲尔德-匡特检验需要选择 X 中的某个观测排序,
BGP易受偏离正态性的影响.

怀特检验不要求排序,也不依赖正态性假定,而且易于实施.
怀特检验的思路:(以三变量回归为例)

- 1 估计 $Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_{2i} + \beta_3 X_{3i} + u_i$, 得残差 \hat{u}_i .
- 2 估计辅助回归,求取 R^2 (还可引进回归元的高次方):
$$\hat{u}_i^2 = \alpha_1 + \alpha_2 X_{2i} + \alpha_3 X_{3i} + \alpha_4 X_{2i}^2 + \alpha_5 X_{3i}^2 + \alpha_6 X_{2i} X_{3i} + v_i$$

怀特的一般异方差性检验

戈德菲尔德-匡特检验需要选择 X 中的某个观测排序,
BGP易受偏离正态性的影响.

怀特检验不要求排序,也不依赖正态性假定,而且易于实施.
怀特检验的思路:(以三变量回归为例)

- 1 估计 $Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_{2i} + \beta_3 X_{3i} + u_i$, 得残差 \hat{u}_i .
- 2 估计辅助回归,求取 R^2 (还可引进回归元的高次方):
$$\hat{u}_i^2 = \alpha_1 + \alpha_2 X_{2i} + \alpha_3 X_{3i} + \alpha_4 X_{2i}^2 + \alpha_5 X_{3i}^2 + \alpha_6 X_{2i} X_{3i} + v_i$$
- 3 假定无异方差,当 n 充分大时,有 $nR^2 \sim \chi^2(m)$, m 为辅助回归中回归元(不含截距项)的个数.

怀特的一般异方差性检验

戈德菲尔德-匡特检验需要选择 X 中的某个观测排序,
BGP易受偏离正态性的影响.

怀特检验不要求排序,也不依赖正态性假定,而且易于实施.

怀特检验的思路:(以三变量回归为例)

- 1 估计 $Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_{2i} + \beta_3 X_{3i} + u_i$, 得残差 \hat{u}_i .
- 2 估计辅助回归,求取 R^2 (还可引进回归元的高次方):
$$\hat{u}_i^2 = \alpha_1 + \alpha_2 X_{2i} + \alpha_3 X_{3i} + \alpha_4 X_{2i}^2 + \alpha_5 X_{3i}^2 + \alpha_6 X_{2i} X_{3i} + v_i$$
- 3 假定无异方差,当 n 充分大时,有 $nR^2 \sim \chi^2(m)$, m 为辅助回归中回归元(不含截距项)的个数.
- 4 统计推断:
如果 χ^2 值超过临界值,结论是有异方差.(为什么?)

怀特的一般异方差性检验

戈德菲尔德-匡特检验需要选择 X 中的某个观测排序,
BGP易受偏离正态性的影响.

怀特检验不要求排序,也不依赖正态性假定,而且易于实施.
怀特检验的思路:(以三变量回归为例)

- 1 估计 $Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_{2i} + \beta_3 X_{3i} + u_i$, 得残差 \hat{u}_i .
- 2 估计辅助回归,求取 R^2 (还可引进回归元的高次方):
$$\hat{u}_i^2 = \alpha_1 + \alpha_2 X_{2i} + \alpha_3 X_{3i} + \alpha_4 X_{2i}^2 + \alpha_5 X_{3i}^2 + \alpha_6 X_{2i} X_{3i} + v_i$$
- 3 假定无异方差,当 n 充分大时,有 $nR^2 \sim \chi^2(m)$, m 为辅助回归中回归元(不含截距项)的个数.
- 4 统计推断:
如果 χ^2 值超过临界值,结论是有异方差.(为什么?)
如果没有超过临界值,就说明个系数和零无差异,也就不存在异方差性.
- 5 数据来源Table 11.3. 假想消费 Y 与收入 X 研究.

怀特检验的辅助回归含有所有回归元和他们的高次项,以及交叉项,需要估计的参数很多,对自由度的消耗很大.

怀特检验的辅助回归含有所有回归元和他们的高次项,以及交叉项,需要估计的参数很多,对自由度的消耗很大.

怀特检验的作用:

- ① 怀特检验中若**不含有交叉项**,则是纯粹的**异方差性检验**;
- ② 怀特检验若**含有交叉项**,则是**异方差和模型设定误差**的检验;

怀特检验的辅助回归含有所有回归元和他们的高次项,以及交叉项,需要估计的参数很多,对自由度的消耗很大.

怀特检验的作用:

- ① 怀特检验中若**不含有交叉项**,则是纯粹的**异方差性检验**;
- ② 怀特检验若**含有交叉项**,则是**异方差和模型设定误差**的检验;若检验拒绝原假设,有可能是由于异方差存在,也有可能是模型设定误差.

异方差性的其他检验: KB Test

寇因克-巴塞特(Koenker-Bassett)检验的思路:
若无异方差,则OLS残差和 \hat{Y}^2 之间应该无线性关系.

KB检验的步骤:

① 回归 $Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_{2i} + \cdots + \beta_k X_{ki} + U_i$

异方差性的其他检验: KB Test

寇因克-巴塞特(Koenker-Bassett)检验的思路:
若无异方差,则OLS残差和 \hat{Y}^2 之间应该无线性关系.

KB检验的步骤:

① 回归 $Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_{2i} + \cdots + \beta_k X_{ki} + U_i$

② 估计辅助回归:

$$\hat{u}_i^2 = \alpha_1 + \alpha_2 (\hat{Y}_i)^2 + v_i$$

异方差性的其他检验: KB Test

寇因克-巴塞特(Koenker-Bassett)检验的思路:
若无异方差,则OLS残差和 \hat{Y}^2 之间应该无线性关系.

KB检验的步骤:

① 回归 $Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_{2i} + \cdots + \beta_k X_{ki} + U_i$

② 估计辅助回归:

$$\hat{u}_i^2 = \alpha_1 + \alpha_2 (\hat{Y}_i)^2 + v_i$$

③ 统计推断:

若 $\alpha_2 = 0$,则不存在异方差性;

若 $\alpha_2 = 0$ 被拒绝,则存在异方差性.

可以采用t检验或F检验.

异方差性的其他检验: KB Test

寇因克-巴塞特(Koenker-Bassett)检验的思路:
若无异方差,则OLS残差和 \hat{Y}^2 之间应该无线性关系.

KB检验的步骤:

① 回归 $Y_i = \beta_1 + \beta_2 X_{2i} + \cdots + \beta_k X_{ki} + U_i$

② 估计辅助回归:

$$\hat{u}_i^2 = \alpha_1 + \alpha_2 (\hat{Y}_i)^2 + v_i$$

③ 统计推断:

若 $\alpha_2 = 0$,则不存在异方差性;

若 $\alpha_2 = 0$ 被拒绝,则存在异方差性.

可以采用t检验或F检验.

KB检验的优点:

不依赖于误差项的分布是正态的假定.

内容线索

- 本章的目标
- 异方差的性质
- 异方差对OLS估计的影响
- 广义最小二乘法
- OLS和GLS的区别
- 异方差的侦查方法
- 有异方差时的补救措施

加权最小二乘法和怀特修正

有异方差时,采用加权最小二乘法和怀特方差修正.

- ① 如果 σ_i^2 已知,采用加权最小二乘法,可以得到方差最小的线性无偏估计.

$$Y_i/\sigma_i = \beta_1^*/\sigma_i + \beta_2^*X_{2i}/\sigma_i + u_i/\sigma_i$$

加权最小二乘法和怀特修正

有异方差时,采用加权最小二乘法和怀特方差修正.

- ① 如果 σ_i^2 已知,采用加权最小二乘法,可以得到方差最小的线性无偏估计.

$$Y_i/\sigma_i = \beta_1^*/\sigma_i + \beta_2^*X_{2i}/\sigma_i + u_i/\sigma_i$$

- ② 如果 σ_i^2 未知,选择计算程序中的White Options,对OLS估计的方差作出适当的修正,使得由此得到的参数可以渐近有效,从而保证由此作出的统计推断是合适的.

加权最小二乘法和怀特修正

有异方差时,采用加权最小二乘法和怀特方差修正.

- ① 如果 σ_i^2 已知,采用加权最小二乘法,可以得到方差最小的线性无偏估计.

$$Y_i/\sigma_i = \beta_1^*/\sigma_i + \beta_2^*X_{2i}/\sigma_i + u_i/\sigma_i$$

- ② 如果 σ_i^2 未知,选择计算程序中的White Options,对OLS估计的方差作出适当的修正,使得由此得到的参数可以渐近有效,从而保证由此作出的统计推断是合适的.
- ③ 谨防对异方差性作出过度反应.若怀特修正后的方差和OLS估计的方差相差不大,那么可以不必进行修正.